RLWRLD probará en Marunouchi un robot de IA física que sirve bebidas

8 de octubre de 2026, Robotstart (ロボスタ). Selección: Miguel Acevedo

robots-de-servicio, japon, ia, ドローン



RealWorld Inc. (RLWRLD), que desarrolla modelos fundacionales de IA física para robots (RFM), Mitsubishi Estate y la asociación TMIP (Tokyo Marunouchi Innovation Platform) llevarán a cabo una prueba piloto en la que un robot con IA física entregará bebidas y recogerá envases vacíos.

La prueba se realizará durante dos días, el 15 y el 16 de octubre de 2026, en la calle Otemachi Naka-dori, en el distrito de Chiyoda, Tokio.

Es la cuarta edición de «Machi Marugoto Jisshō Jikken by TMIP» (pruebas piloto en toda la ciudad), la iniciativa que TMIP impulsa en la zona de Marunouchi.

Pruebas en entornos reales ante la falta de mano de obra

Según el comunicado, en un contexto de escasez de mano de obra cada vez más grave, crecen las expectativas sobre la IA física capaz de realizar tareas en el mundo real. Sin embargo, para que se difunda en la sociedad hay desafíos pendientes: la seguridad en situaciones de contacto con personas, un funcionamiento estable que se adapte a los cambios del entorno y la definición de formas de operación acordes con cada lugar de uso. Por eso, sostienen, es importante repetir las pruebas en entornos de uso reales y acumular conocimiento tanto en lo técnico como en lo operativo.

Mitsubishi Estate considera toda la zona de Marunouchi (Otemachi, Marunouchi y Yurakucho) como una plataforma y promueve el «Machi Marugoto Workplace Kōsō», un proyecto que busca ofrecer a escala de toda la zona iniciativas difíciles de concretar para una sola empresa.

Esta prueba forma parte de ese proyecto. Las tres organizaciones, entre ellas RLWRLD, que tiene oficina en EGG, el centro para startups que opera Mitsubishi Estate, usarán la calle Otemachi Naka-dori como campo de pruebas. En un entorno donde conviven personas y robots, evaluarán la viabilidad operativa y la aceptación social de la IA física, y buscarán además que el público la conozca mejor.

Entrega de bebidas y recolección de envases vacíos

La prueba se hará como parte de «Machi Marugoto WELLNESS WEEKS 2026 Autumn», un evento que abarca toda la zona (del 14 al 21 de octubre de 2026), pero solo durante dos días: el jueves 15 y el viernes 16 de octubre. Habrá dos experiencias:

- Entrega de bebidas: el robot toma una bebida y se la entrega a trabajadores y visitantes de la zona. A través de este intercambio con personas, se muestran posibles usos de la IA física como el suministro de materiales o el apoyo a tareas en entornos industriales.
- Recolección de envases vacíos: los trabajadores y visitantes dejan un envase vacío en un lugar indicado sobre la mesa y el robot lo toma y lo recoge. Según los organizadores, el gesto de tomar un objeto y moverlo permite imaginar aplicaciones en la recolección de artículos y en tareas de manipulación.

Las experiencias pueden cambiar según los resultados de las verificaciones previas. Dependiendo del clima o del estado de los equipos, el contenido podría modificarse o la actividad podría cancelarse.



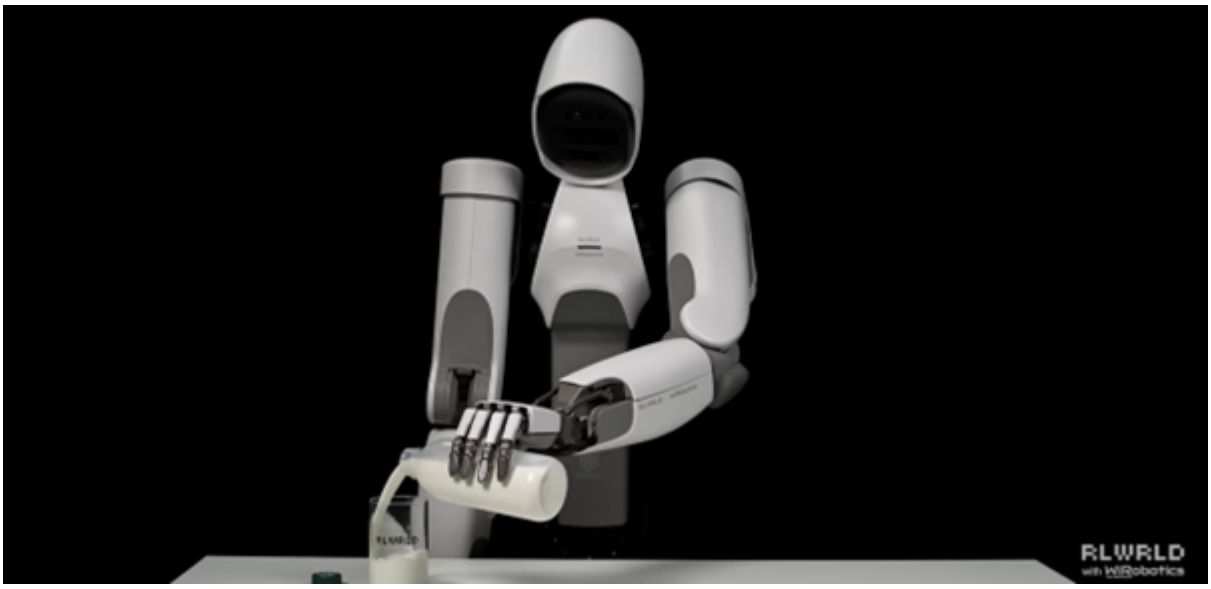
El papel de cada empresa y el modelo fundacional RLDX-1 de RLWRLD

En el reparto de funciones, RLWRLD aporta el robot, que funciona con RLDX-1, su modelo fundacional de IA física de desarrollo propio, y el contenido de la experiencia, y se encarga de la verificación previa de los movimientos, la operación y el monitoreo durante el evento y la gestión de la seguridad. Mitsubishi Estate coordina el lugar de la prueba, aporta el contacto con trabajadores y visitantes de la zona a través del evento y ofrece la oportunidad de realizar la prueba. TMIP diseña la prueba en su conjunto, impulsa el proyecto y se ocupa de la difusión.

Según RLWRLD, su modelo fundacional para robótica RLDX-1 obtuvo resultados superiores a los de los modelos más avanzados existentes, como GR00T de NVIDIA y π0 (pi-zero) de Physical Intelligence, en ocho benchmarks de acceso público a nivel global.

Con base en esos resultados, el comunicado lo presenta como un modelo «de vanguardia mundial». Sin embargo, se trata de un anuncio de RLWRLD, y habrá que esperar a los resultados de la prueba para saber qué tan bien se desempeña el robot en la práctica.





Próximos pasos

Las tres organizaciones planean extender lo aprendido en la prueba más allá de sectores y negocios específicos y, a futuro, llevarlo a la implementación en distintos campos donde preocupa la falta de mano de obra. TMIP seguirá abriendo el espacio urbano real como campo de pruebas para nuevas tecnologías y apoyando la verificación de tecnologías como la IA física.

Será una oportunidad para ver en persona a un robot intercambiando objetos con la gente en una calle céntrica por la que circulan oficinistas y visitantes.



El proyecto «Machi Marugoto Workplace» de Marunouchi

Resumen de la prueba piloto

Nombre	**Prueba de experiencia de entrega de bebidas y recolección de envases vacíos con un robot de IA física**
Lugar	Calle Otemachi Naka-dori (Chiyoda, Tokio)
Fechas	Jueves 15 y viernes 16 de octubre de 2026
Organizadores	RealWorld (RLWRLD), Mitsubishi Estate, asociación TMIP

Fuente: Robotstart (ロボスタ)

roboticaasialatam.com/2026-10-08-ai-rlwrld-tmip-47f3e5/