Nikon agrega seguimiento por visión 3D a su sistema para robots

9 de octubre de 2026, Robot Digest. Selección: Miguel Acevedo

産業用ロボット, japon, industrial, 協働ロボット, 多関節ロボット, バラ積みピッキング, 物流, 自動化



Nikon anunció el 30 de septiembre que agregará una “función de seguimiento por visión 3D” a su “sistema de visión robótica”, que se monta en el extremo de los robots industriales.

El sistema permite sujetar la pieza según su ángulo (imagen proporcionada).

El seguimiento por visión, que hace que el robot siga a los objetos (piezas) que avanzan sobre una cinta transportadora, ya era posible antes. Pero como el seguimiento era en 2D, resultaba difícil reconocer piezas con orientaciones aleatorias, y tampoco se podían hacer movimientos como sujetar la pieza desde el ángulo óptimo según su posición. Con la nueva función, el sistema reconoce la inclinación de las piezas que llegan en posiciones aleatorias y puede sujetarlas desde el ángulo óptimo. También sirve para distinguir el anverso del reverso, y se puede aplicar no solo a tareas de picking sino también a otras como inserción o fijación.

La función se logró mediante mejoras en el software, y los productos que la incorporan comenzarán a despacharse en octubre. Los equipos que ya están instalados en planta también pueden recibir la función mediante una actualización paga.

Fuente: Robot Digest

roboticaasialatam.com/2026-10-09-3d-d7ae52/