Aeon automatiza la carga mixta con robots de Mujin

29 de octubre de 2026, Robotstart (ロボスタ). Selección: Miguel Acevedo

logistica, ia-fisica, japon, mujin

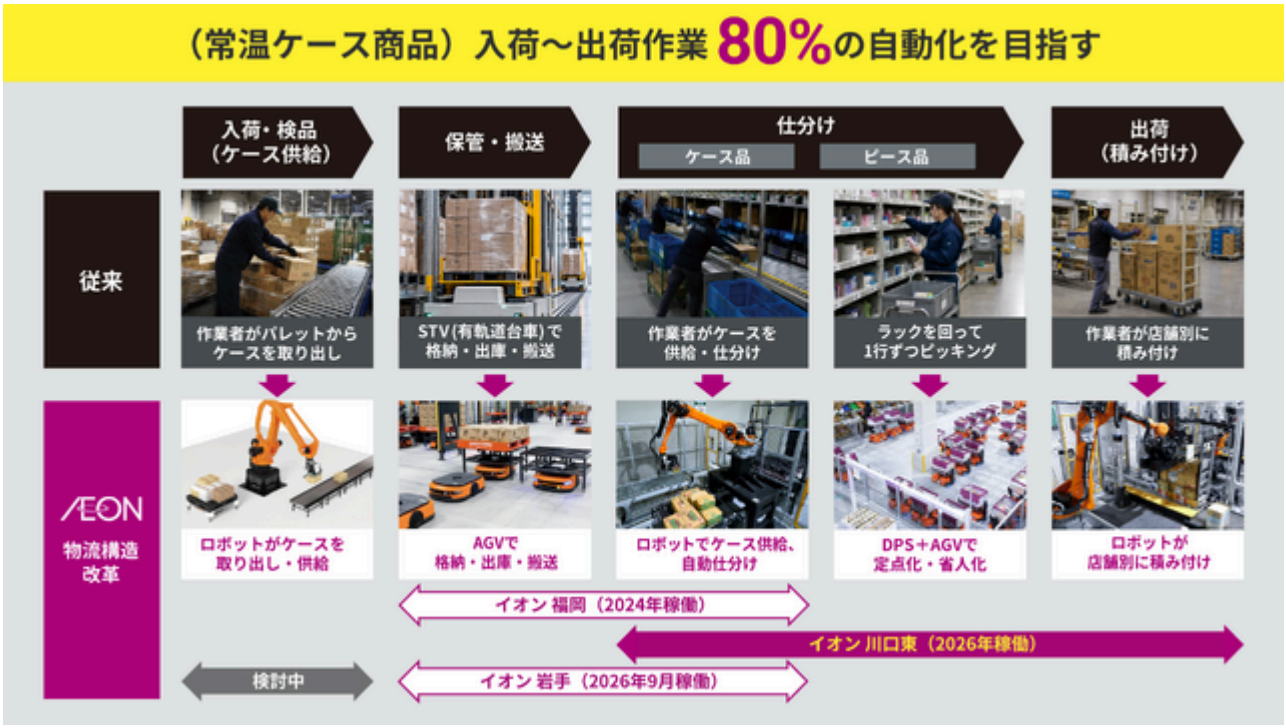


Aeon, Aeon Global SCM y Mujin pusieron en marcha el 29 de octubre el centro Aeon Kawaguchi Higashi XD, en la ciudad de Kawaguchi, prefectura de Saitama, como modelo de automatización de la reforma logística del grupo.

El trabajo sigue una alianza anunciada en octubre de 2023. Automatiza la cadena desde la clasificación hasta el armado de la carga.

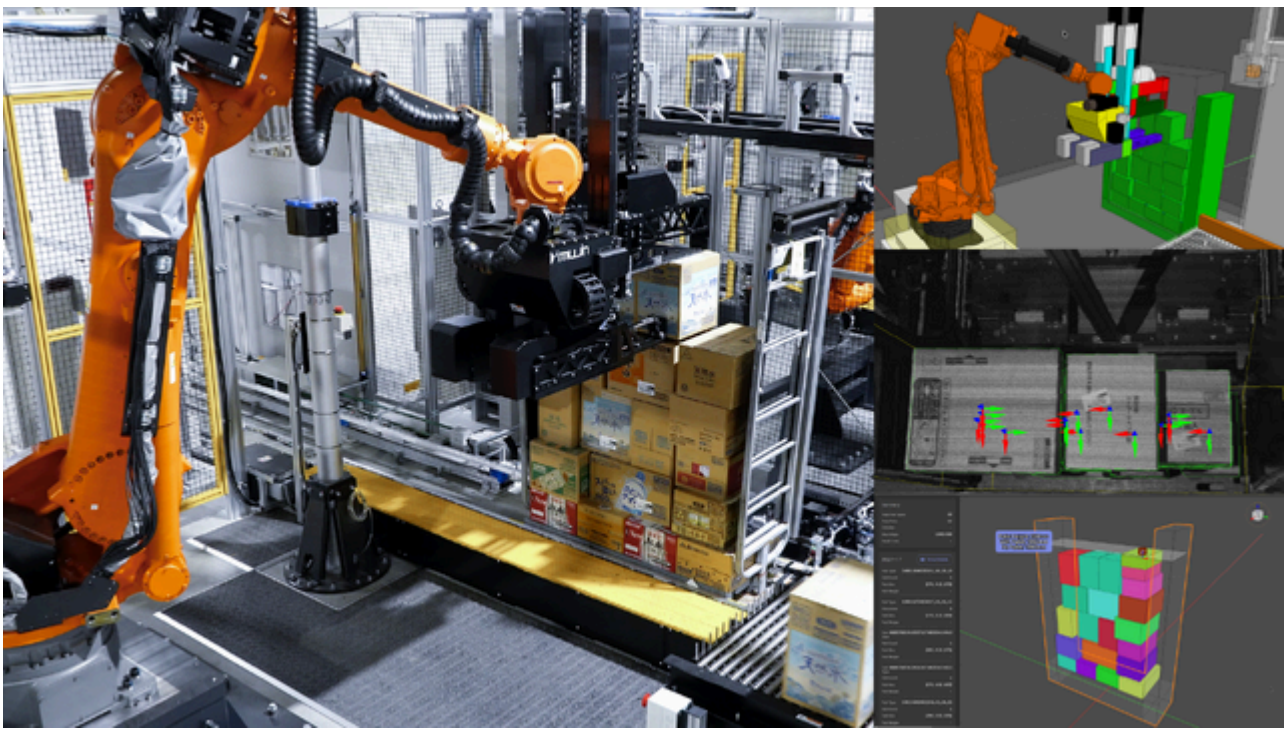
El armado mixto, que antes dependía de personas, ahora lo hacen robots. Simulan de antemano el plan de carga según el pedido de salida y, con visión 3D, confirman cómo va quedando la pila mientras cargan el carro. Si un bulto se corre o la pila se desarma, el robot ajusta el movimiento al estado real y sigue.

Un WES conecta las máquinas y el trabajo de las personas. Administra brazos, AGV, shuttles y las indicaciones a los operarios por terminal de mano. Según el envío de cada tienda y la hora de corte, ordena el suministro de productos, el movimiento de los equipos y las instrucciones. También muestra en tiempo real el avance del despacho, el volumen procesado, la tasa de uso de los equipos y lo que está previsto o terminado.

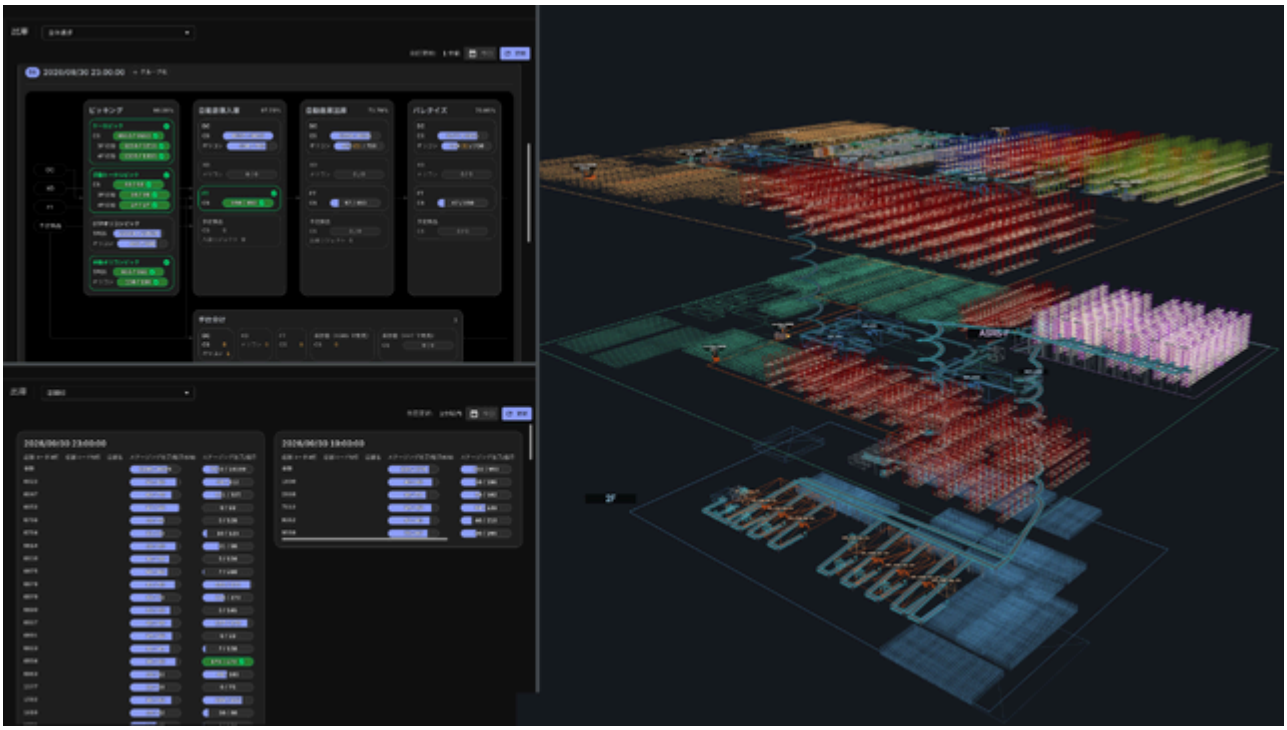


El armado sobre el carro cambia en cada pedido: tamaño, peso y combinación no se repiten. Durante la carga, un corrimiento o un derrumbe cambia el estado de la pila. Por eso era difícil de automatizar y seguía siendo un trabajo físico pesado.

La respuesta es simular antes y controlar el movimiento en el momento, según lo que ve el sistema. El plan prioriza la eficiencia de carga. En el proceso, la visión 3D reconoce la pila y, si hay un problema, el robot corrige y continúa. Mujin lo presenta como IA física: une la simulación con el lugar físico y hace posible un armado mixto que antes se consideraba difícil.



El WES, desarrollado en conjunto, también administra las indicaciones a las personas. Junta equipos y operarios en una sola secuencia de despacho, y deja ver la tasa de uso de brazos y AGV, el volumen y el estado de las tareas. El centro se opera con esos datos.



El centro combina varios módulos. Un shuttle de casos saca la mercadería en el orden de prioridad del despacho. Un robot de despaletizado mixto reconoce pallets mezclados, sin maestro de productos, y los desarma. Un robot de paletizado mixto apila cajas y contenedores de varios SKU por tienda, según un cálculo de armado. El picking en punto fijo junta AGV y picking digital para que el operario camine menos.

Aeon viene reformando la logística para tener una red estable, de cara a la escasez de mano de obra, la descarbonización y la inflación. Eligió a Mujin por su experiencia en logística digital y robots. En el Aeon Fukuoka XD, en marcha desde julio de 2024, ya había automatizado la salida del almacén automático y la carga al sorter.

Kawaguchi Higashi XD agrega el despacho complejo por tienda que piden los supermercados chicos de ciudad. Con el paletizado mixto, el shuttle y el WES, automatiza de la clasificación al armado. Son las tareas que más horas de trabajo se llevan en el centro.

Fuente: Robotstart (ロボスタ)

roboticaasialatam.com/2026-10-29-xd-mujin-ai-95248f/