Robbyant abre el modelo táctil LingBot-Touch

10 de noviembre de 2026, TechNode. Selección: Miguel Acevedo

manos, modelos, ia-fisica, china, robbyant



Robbyant, la unidad de robótica de Ant Group, publicó los pesos y el código de inferencia de LingBot-Touch. Es un modelo para que una mano robótica use el tacto al manipular objetos. Lo entrenaron con casi 5.000 horas de grabación de tres tipos de sensores táctiles, para que sirva en hardware distinto.

Lo evaluaron en 26 tareas reales, con dos manos robóticas. Las pruebas incluyeron objetos frágiles y coordinación de las dos manos. Robbyant

---

Fuente: TechNode

roboticaasialatam.com/2026-11-10-ant-group-s-robbyant-open-sources-tactile-ai-model-for-robot-6e20a6/