XNOVA lleva a NexTech Week su navegación para cuadrúpedos de obra

17 de noviembre de 2026, Robotstart (ロボスタ). Selección: Miguel Acevedo

cuadrupedos, construccion, ferias, japon, unitree, agibot, xnova



La empresa japonesa XNOVA exhibió entre el 11 y el 13 de noviembre de 2026 en la NexTech Week 2026 de otoño (primera Humanoid Robot EXPO), realizada en Makuhari Messe. En el stand mostró en funcionamiento Genba-Ken, su sistema de navegación para robots cuadrúpedos pensado para obras de construcción.

Según la empresa, más de 1.500 personas pasaron por el stand en los tres días y se agotaron los 1.550 folletos de presentación. Dice que recibió muchas consultas, sobre todo de gente de la construcción, plantas industriales, infraestructura y manufactura, sobre automatización de patrullas e inspecciones y sobre el uso de robots en tareas de obra.



Lo que mostró

Genba-Ken, navegación para robots cuadrúpedos

Genba-Ken es un sistema de navegación que convierte a un robot con forma de perro en un patrullero autónomo: basta con montar sobre el robot una caja que integra computadora, cámara y sensores. Arma la ruta a partir de planos o mapas y avanza hacia el destino esquivando zonas prohibidas y obstáculos finos como cables en el piso. En el stand hubo demo de conducción en vivo y también de reproducción y análisis de video de 360 grados y datos de sensores.

Al noviembre de 2026, los robots compatibles son AGIBOT D1 Max, las series Unitree Go2, A2, As2 y B2, Boston Dynamics Spot y DEEP Robotics M20 Pro. El S10 está en planes.



Un robot de dos brazos que usa una engrapadora eléctrica

Un robot bímano hizo tareas de obra en forma autónoma usando una engrapadora eléctrica. El movimiento del equipo y la imagen desde la punta de la herramienta se mostraron en una pantalla grande, como una muestra de un futuro donde los robots se hacen cargo del trabajo de construcción. También presentó en material impreso el concepto de un “robot centauro”, que combina un cuadrúpedo con un robot de dos brazos.



XNOVA NAV y XNOVA WORKS, la base de la robótica de obra

También presentó XNOVA NAV, que se encarga del movimiento del robot, y XNOVA WORKS, que alivia con IA y aplicaciones las tareas de registro de inspecciones y reportes.

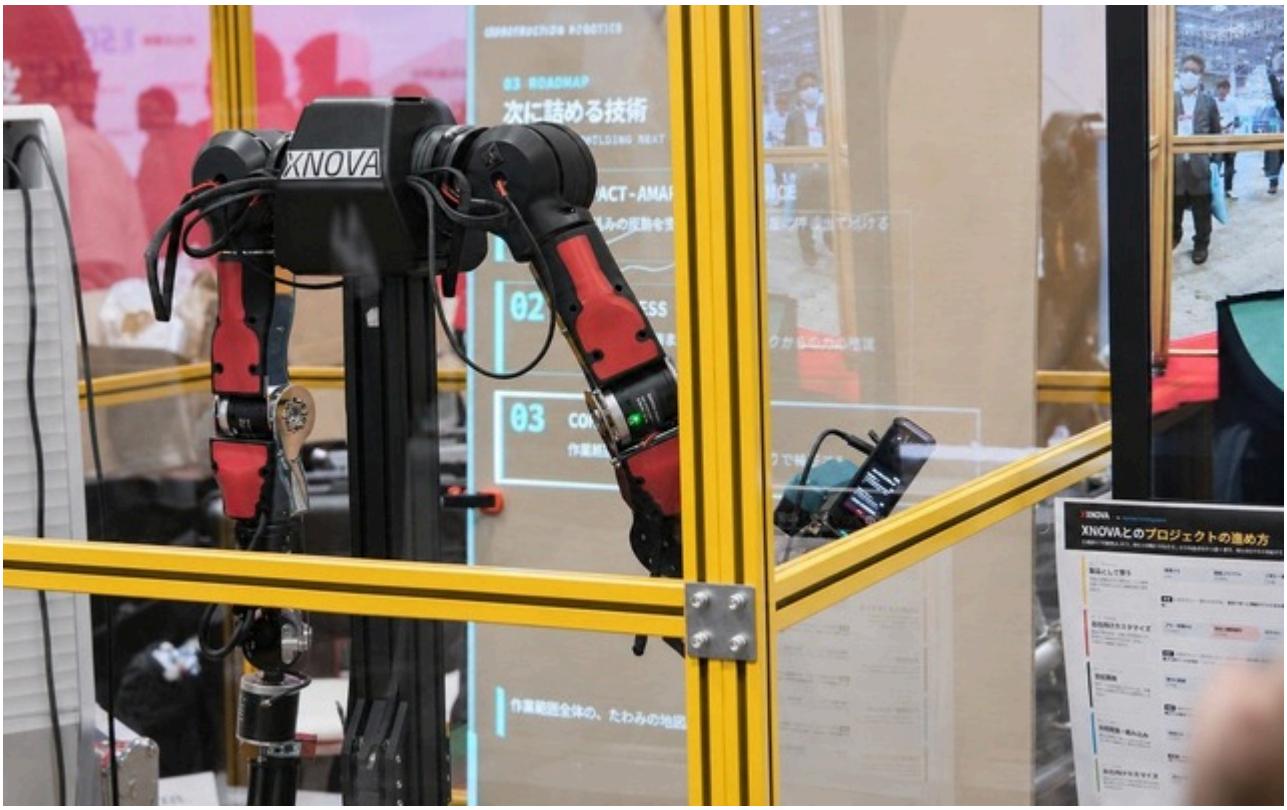


Disponibilidad de Genba-Ken y búsqueda de socios

Durante la feria, XNOVA anunció cómo va a ofrecer Genba-Ken para obras de construcción. Hay dos modalidades: instalarlo después sobre el robot que el cliente ya tiene, o entregarlo junto con el robot.

- Enero de 2027: entrega anticipada para algunas constructoras generales
- Abril de 2027: lanzamiento pleno (costo inicial más cuota mensual)
- Más adelante: oferta en alquiler a través de financieras de leasing y rentadoras de maquinaria, y una instalación inicial más simple

Además, hasta alrededor de marzo de 2027 busca empresas socias en construcción y otras áreas para pulir en campo la navegación y las aplicaciones.





Fuente: [Robotstart (ロボスタ)]

roboticaasialatam.com/2026-11-17-nextech-week-2026-xnova-02c016/