Hospital Hallym prueba la adaptación hospitalaria de un humanoide

20 de noviembre de 2026, 로봇신문 (The Robot News). Selección: Miguel Acevedo

humanoides, salud, corea



El Centro de Simulación Hallym, un espacio de entrenamiento integrado donde aprenden juntos robots y personal médico

Robot humanoide en prueba de adaptación hospitalaria (Foto: Hospital Universitario Hallym Sungshin)

El Hospital Universitario Hallym Sungshin (director: Hyungsoo Kim) incorporó al Centro de Simulación Hallym del Sistema Médico de la Universidad Hallym un prototipo inicial del robot humanoide adaptado a hospitales que desarrolla en conjunto con la empresa de robótica Blue Robin (CEO: Sungmoon Heo), y realizó pruebas básicas de operación.

Esta prueba forma parte del “Programa de Desarrollo de Tecnología de la Industria Robótica 2025” del Ministerio de Comercio e Industria (desarrollo de un robot humanoide especializado en entornos médicos y domésticos basado en un modelo fundacional de IA), que ambas instituciones ejecutan en conjunto desde 2025. Fue planificada para definir, en un entorno de simulación idéntico a un hospital real, las tareas específicas que el robot deberá realizar, y para derivar los requisitos técnicos del hardware y del software de control

adecuados al entorno hospitalario. En este proyecto, el Hospital Universitario Hallym Sungshin diseña las tareas que el robot ejecutará en el entorno hospitalario e identifica los requisitos clave necesarios en la práctica médica real, para validar los resultados del desarrollo con criterios del terreno clínico.

El robot humanoide instalado en el Centro de Simulación Hallym es un modelo de investigación inicial que combina una base móvil con ruedas y un torso de forma humanoide. El equipo de investigación operó el robot en espacios reproducidos como una sala de hospitalización real, con habitaciones y pasillos, y revisó desde varios ángulos las funciones principales necesarias para el trabajo hospitalario:

- Características de conducción en espacios reducidos dentro del hospital
- Movimientos de entrega de artículos como insumos médicos y ropa de pacientes
- Traslado de equipo médico móvil

Se puso especial énfasis en verificar los diversos factores que pueden presentarse en el entorno médico real, como las restricciones de espacio dentro del hospital, las interferencias en las rutas de circulación y la precisión en la manipulación de objetos. Con base en los datos recabados en esta prueba, ambas instituciones planean concretar las especificaciones detalladas y el mecanismo de operación del robot que desarrollarán a futuro, y reflejarlos en el desarrollo de hardware y software de control optimizados para el entorno hospitalario.

Miyeon Lee, directora del Command Center del Sistema Médico de la Universidad Hallym (profesora de oncología radioterápica del Hospital Universitario Hallym Sungshin), explicó: “El entorno médico necesita con urgencia la ayuda de robots, pero para que funcionen sin problemas en un entorno tan particular como un hospital se requieren un hardware y un software de control adecuados”. Y agregó: “Esta prueba no se trata de actos médicos directos sobre pacientes: es el punto de partida para identificar qué funciones se necesitan en la práctica real para usar robots primero en áreas de apoyo, que reduzcan la carga de desplazamientos y las tareas simples del personal médico”.

Sungho Park, director del centro H-CORE que supervisa el Centro de Simulación Hallym del Sistema Médico de la Universidad Hallym (profesor de obstetricia y ginecología del Hospital Universitario Hallym Kangnam Sungshin), dijo: “Hasta ahora el Centro de Simulación Hallym fue un espacio educativo donde estudiantes y personal médico aprendían atención de pacientes y práctica clínica, pero de ahora en adelante evolucionará hacia un lugar de entrenamiento integrado donde los robots también aprendan el trabajo hospitalario y el personal médico aprenda a colaborar con ellos”. Y afirmó: “H-CORE del Sistema Médico Hallym construirá, al ritmo de estos cambios, un sistema de educación y entrenamiento necesario para el futuro entorno médico en el que personal sanitario y robots colaboren”.

Fuente: 로봇신문 (The Robot News)

roboticaasialatam.com/2026-11-20-www-irobotnews-com-6d4a98/